

FAIBLE.nrw

Didaktik der Programmierung



Notional Machine
Modellieren
Projektunterricht
Pair Programming
PRIMM
Programmiersprachen
Software Life Cycle
Tools
4C/ID
Kompetenzen
Softwareentwicklung
Problemfelder
Lernroboter
Implementieren
Unterrichtsmethoden
Lernerfolg- und Leistungsbewertung
Worked Example
Lernziele
Inhalte
Programmverstehen
Digitale Welt
Cognitive Load
Debugging
STREAM
Block-basierte Sprachen
Computational Thinking
Programmieren
Use-Modify-Create
Programmierkonzepte
Computational Notebooks
Lehrpläne
Softwareprojekte

Bildung

Kapitelübersicht

1. Einführung

2. Ziele und Inhalte

3. Lerntheorien

4. Unterrichtsplanung

5. Programmiersprachen und Umgebungen

6. Programmieren im Team

7. Lernerfolgskontrolle und Leistungsbewertung

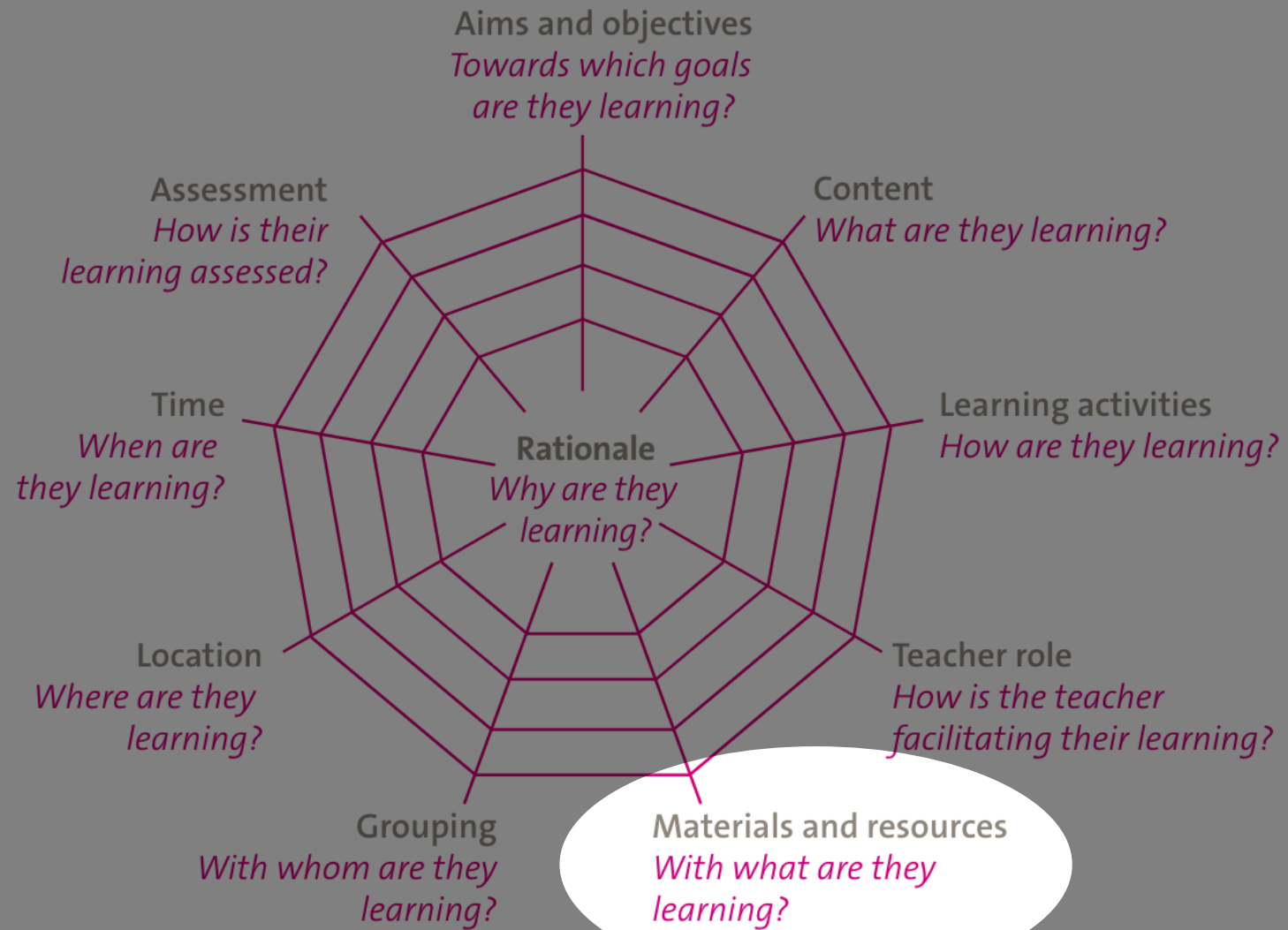


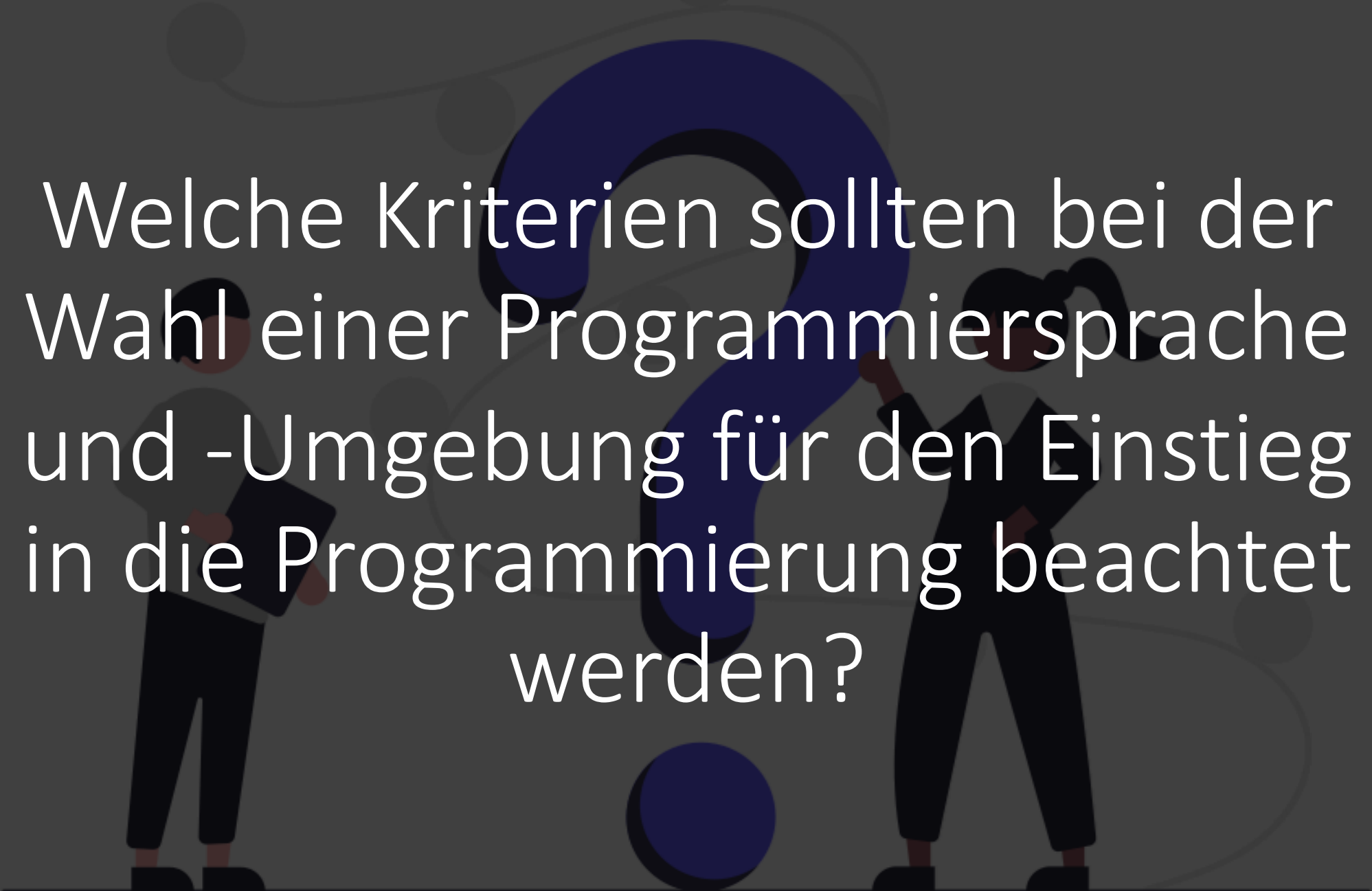
5. Programmiersprachen- und Umgebungen

Text-basierte versus Block-basierte Sprachen

Programmierumgebungen

Lernroboter



The background features a large, dark blue question mark. Two black silhouettes of people are positioned on either side of the question mark. The person on the left is holding a laptop, and the person on the right is holding a tablet. The entire scene is set against a dark grey background with faint, light-colored circular patterns.

Welche Kriterien sollten bei der Wahl einer Programmiersprache und -Umgebung für den Einstieg in die Programmierung beachtet werden?

Akzeptanzkriterien

(Perera et al., 2021)

- **Wahrgenommener Nutzen**
 - Programmierkonzepte und Prinzipien
 - Sichtbarkeit der Ausführung
 - Erweiterbarkeit der Sprache
 - Lebendigkeit und Anreiz zum Tüfteln
- **Wahrgenommene Zugänglichkeit**
 - Syntax und Grammatik
 - Benutzeroberfläche
 - Verfügbarkeit von (Lern-)Ressourcen

TAM Dimension	Language features	Effect on Attitude towards Using
Perceived Usefulness	Programming concepts and principles	Both the block-based and text-based languages contain basic programming concepts. Hence both create a positive attitude towards learning. However, at times block-based languages present the concepts more effectively to the novices.
	Execution visibility	Execution visibility creates a positive attitude towards the use of the programming language.
	Language extensibility	Language extensibility has a major contribution towards a positive attitude to use. This feature is mostly available in Block-based languages.
Perceived Ease of Use	Liveness and Tinkerability	Block-based languages create a positive attitude towards learning as they offer better liveness and tinkerability features.
	Grammar and Syntax	Block-based languages create a positive attitude towards learning. However, the long-term effect is negative due to difficulties in switching to more advanced programming languages. Text-based languages generate a less positive attitude initially due to syntax and grammar errors.
	User Interfaces	Highly visual interfaces create a positive attitude towards the use of the programming language/platform.
	Availability of Resources	Greater availability of learning resources and support materials create a positive attitude in novices towards using the programming language/platform.

Perera et al. (2021). *Technology Acceptance Model (TAM)*

Unterscheidungsmerkmale (Auswahl)

(vgl. Perera et al., 2021)

- Einsatzbereich
 - Professionell (Softwareentwicklung)
 - Edukativ (z.B. Schule)
- Darstellung
 - Text-basiert (z.B. Java, Python)
 - Block-basiert / Visuell (z.B. Scratch)
 - Modellierung (z.B. UML)
 - Pseudocode
- Typisierung
 - Stark typisiert (z.B. C#)
 - Schwach typisiert (z.B. JavaScript)
- Funktionsumfang
 - Code-Vervollständigung
 - Debugger
 - ...
- Paradigma
 - Objektorientiert
 - Funktional
 - ...
- Kontext
 - Datenbanken
 - Webentwicklung
 - Data Science
 - ...
- Praktiken
 - Softwareentwicklung
 - Tinkering
 - Live coding
 - ...

Entwicklungsumgebungen

Professionelle Entwicklungsumgebungen

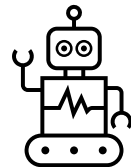
Block-basierte Umgebungen

Computational Notebooks

Lernroboter

Beispiele für Entwicklungsumgebung

- Professionelle Entwicklungsumgebungen
 - Eclipse
 - PyCharm
- Edukative Umgebungen
 - Text-basierte Umgebungen
 - BlueJ
 - Greenfoot
 - Jupyter Notebook
 - Block-basierte Umgebungen
 - Scratch
 - Blockly
 - Lernroboter
 - Lego Mindstorms EV3
 - mBlock



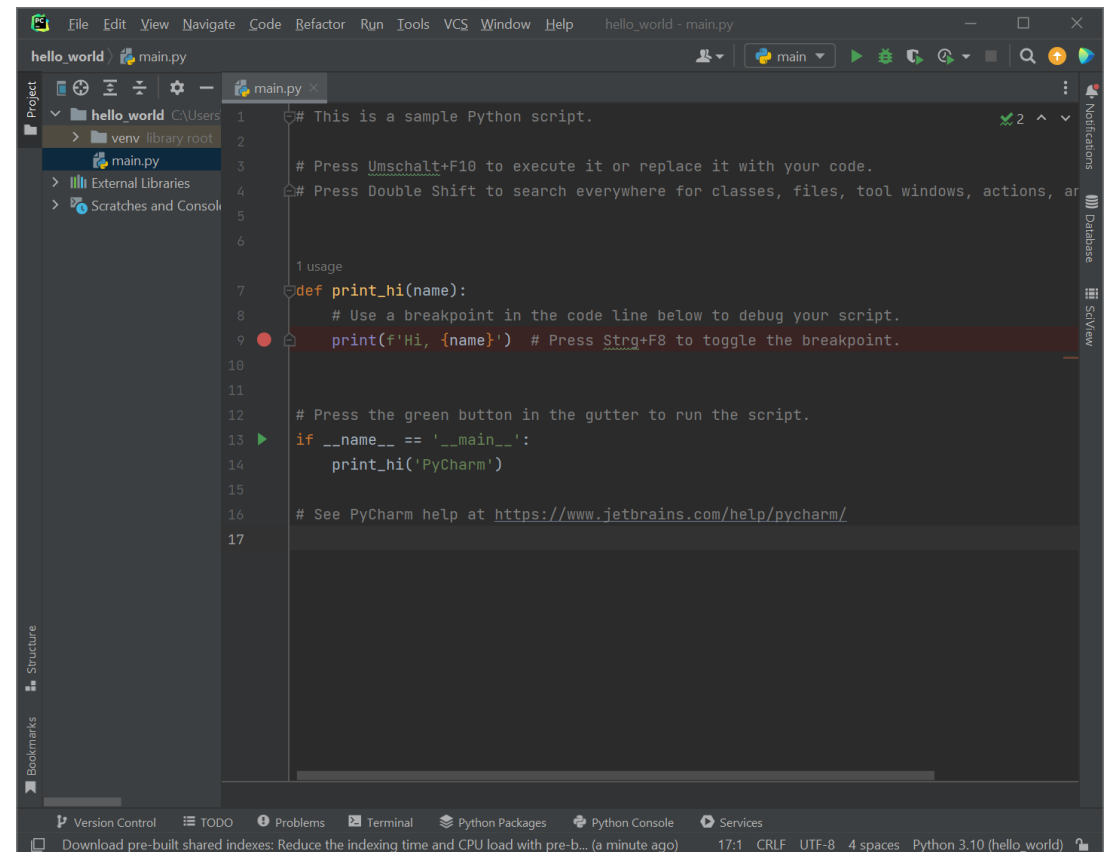
Text-basierte Programmierumgebungen

Professionelle & Didaktische Programmierumgebungen

Professionelle Entwicklungsumgebungen

(z.B. Eclipse, PyCharm)

- Großer Funktionsumfang
 - Kann zu Überforderung und kognitiver Überlastung führen (*siehe Kapitel 3*)
- Skalierbarkeit
- „Authentische“ Programmierung
- Integration von Werkzeugen
 - Versionskontrolle
 - Debugger
 - Terminal
 - Paket-Manager



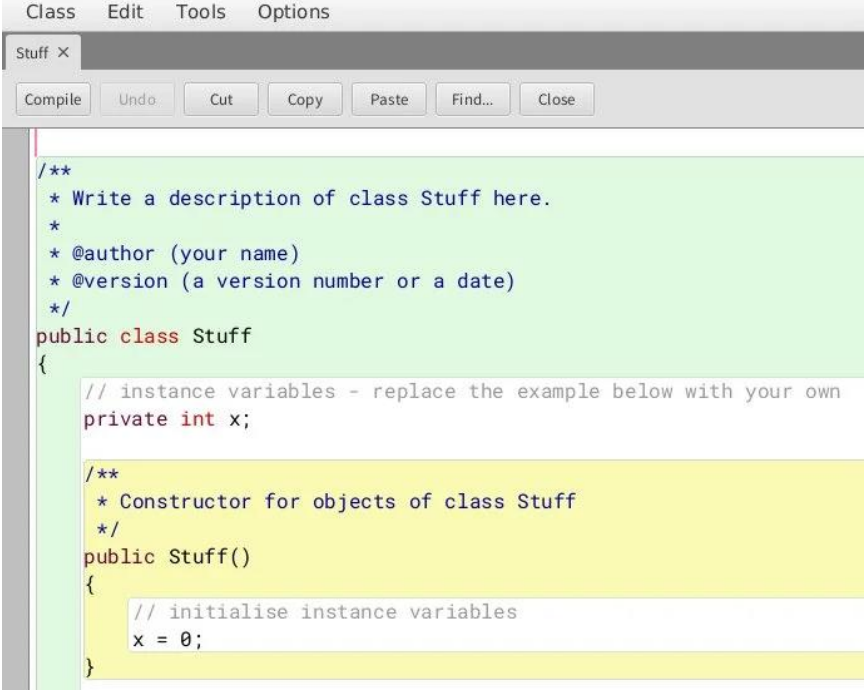
```
1 # This is a sample Python script.
2
3 # Press Umschalt+F10 to execute it or replace it with your code.
4 # Press Double Shift to search everywhere for classes, files, tool windows, actions, ar
5
6
7 1 usage
8 def print_hi(name):
9     # Use a breakpoint in the code line below to debug your script.
10    print(f'Hi, {name}') # Press Strg+F8 to toggle the breakpoint.
11
12
13 # Press the green button in the gutter to run the script.
14 if __name__ == '__main__':
15     print_hi('PyCharm')
16
17 # See PyCharm help at https://www.jetbrains.com/help/pycharm/
```

„PyCharm Screenshot“ von Sören Sparmann lizenziert unter [CC BY-SA 4.0](https://creativecommons.org/licenses/by-sa/4.0/)

Didaktische Entwicklungsumgebungen

am Beispiel BlueJ (*vgl. Kölling et al., 2003*)

- Fokus: Objektorientierte Programmierung (OOP)
 - Grafische Klassenansicht
 - UML Klassendiagramm
 - Interaktive Objekterzeugung & Methodenaufrufe
 - Object Inspector (Belegung der Attribute)
- Wenig UI-Elemente
- Scope-Highlighting (*siehe Screenshot*)
 - vgl. Block Modell (*Kapitel 3*)
- Weitere Features
 - Javadoc
 - Debugger



```
Class Edit Tools Options
Stuff x
Compile Undo Cut Copy Paste Find... Close

/**
 * Write a description of class Stuff here.
 *
 * @author (your name)
 * @version (a version number or a date)
 */
public class Stuff
{
    // instance variables - replace the example below with your own
    private int x;

    /**
     * Constructor for objects of class Stuff
     */
    public Stuff()
    {
        // initialise instance variables
        x = 0;
    }
}
```

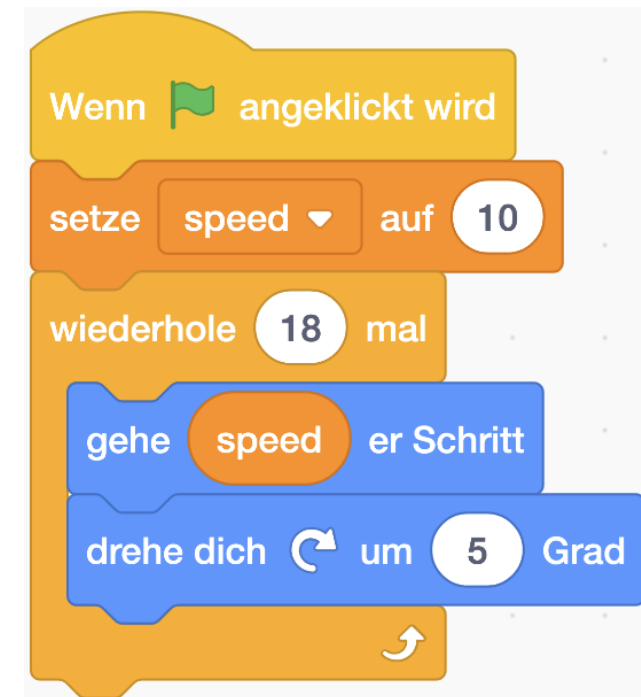
BlueJ Screenshot von Sem Norris lizenziert unter [CC BY-SA 4.0](https://creativecommons.org/licenses/by-sa/4.0/)
via opensource.com

Block-basierte Programmierumgebungen

Block-basierte / Visuelle Umgebungen

(z.B. Scratch)

- Vermeidung von Syntax-Fehler
 - Entlastung kognitiver Ressourcen
- Programmierelemente sind jederzeit sichtbar
 - Schüler:innen können daraus wählen und damit experimentieren
 - Auswendiglernen wird reduziert
„Wie mache ich noch mal eine Schleife?“
- Kein „authentisches“ Programmieren
- Nicht beliebig skalierbar



Scratch Screenshot von Sören Sparmann lizenziert unter [CC BY-SA 4.0](https://creativecommons.org/licenses/by-sa/4.0/)

Block-basierte vs. Text-basierte Sprachen

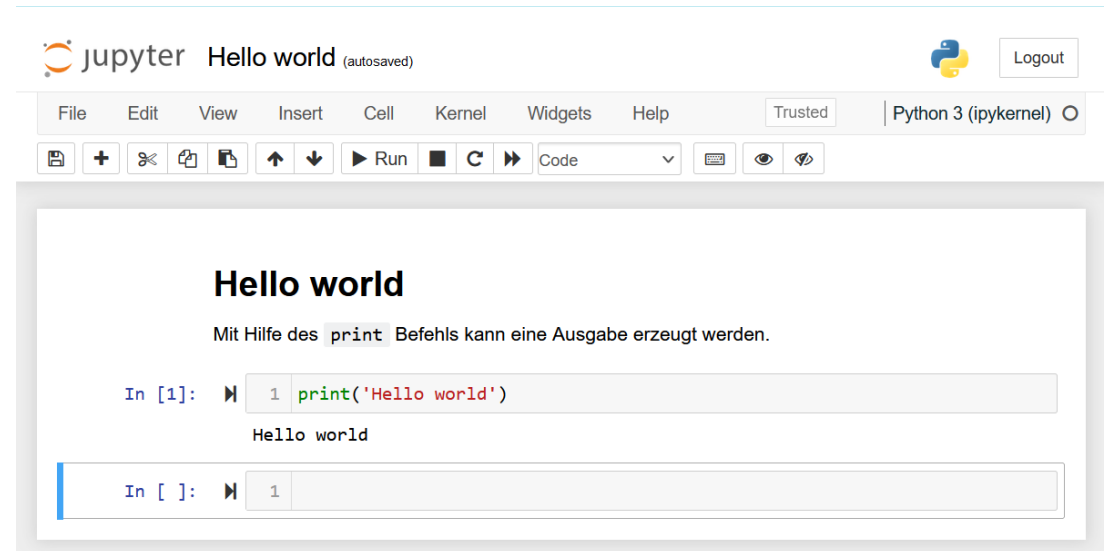
(vgl. Perera et. al., 2021)

	Block-basiert	Text-basiert
Vorteile	<ul style="list-style-type: none">• Vermeidung von Syntax-Fehlern• Drag & Drop• Sichtbarkeit der Elemente• Ausführung der Anweisungen ist sichtbar	<ul style="list-style-type: none">• Authentische Programmierung• Konkrete Fehlermeldungen• Beliebig skalierbar• Kompakter
Nachteile	<ul style="list-style-type: none">• Flexibilität und Interkompatibilität eingeschränkt• Ungeeignet für komplexe Projekte• Plattformabhängig• Erschwerter Übergang zu text-basierten Sprachen	<ul style="list-style-type: none">• Syntaxfehler möglich• Schlüsselwörter und Funktionsnamen müssen behalten werden

Computational Notebooks

(z.B. Jupyter Notebooks)

- Integration von
 - ausführbaren Programmcode,
 - formatierten Text und
 - Programmausgabe in einem Dokument
- Verringerung von Medienbrüchen
- Literate Programming (*Knuth, 1984*)
- Zellen können selektiv ausgeführt werden
 - Regt zum Explorieren und Tüfteln an
 - Belegung der Variablen bleibt erhalten



„Jupyter Notebook Screenshot“ von Sören Sparmann

„Physical Computing bedeutet im weitesten Sinne, interaktive, physische Systeme durch die Verwendung von Hardware und Software zu erstellen. Diese Systeme reagieren auf Ereignisse in der realen, analogen Welt und/oder wirken auf sie ein.“ *(Wikipedia, Physical Computing)*

Physical Computing

Lernroboter

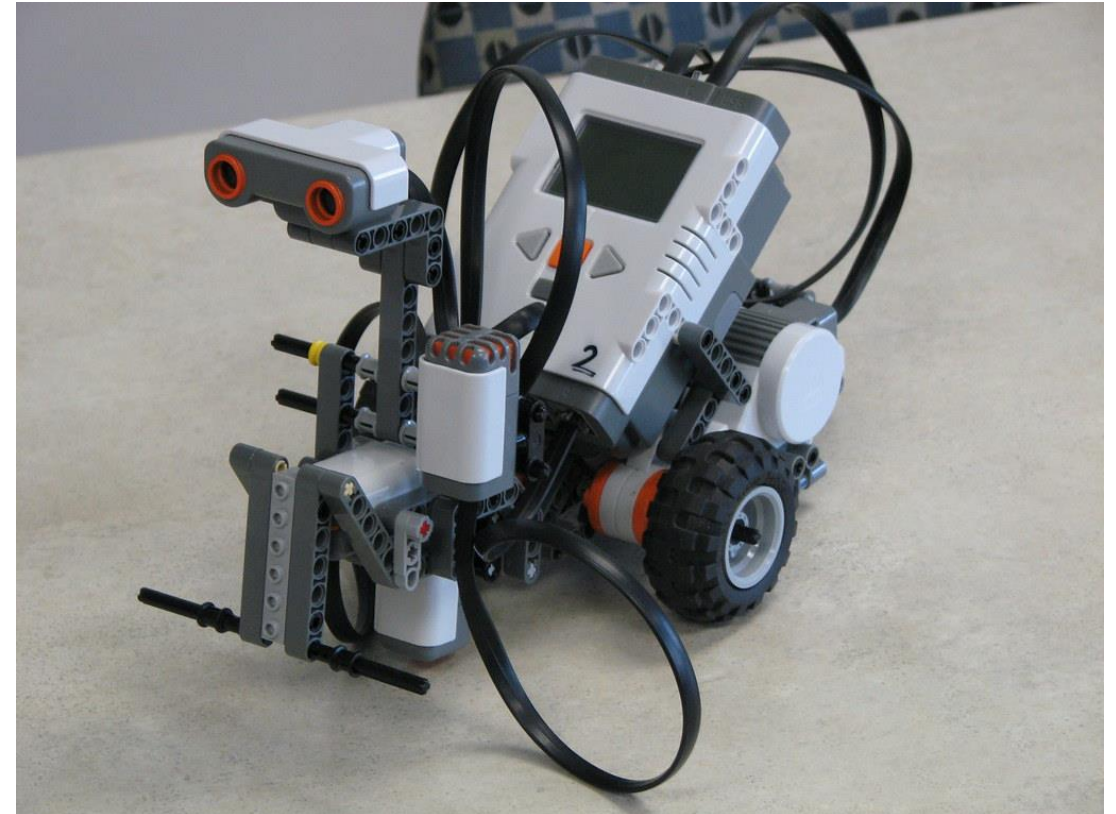
senseBox

https://de.wikipedia.org/wiki/Physical_Computing

Lernroboter

(Alam, 2022)

- Haptisches Lernen
- Problemlösekompetenz
- Interdisziplinäres Lernen
 - Vermittlung von technischem und ingenieurwissenschaftlichem Wissen
 - Möglichkeit zum Entwerfen, Bauen und Testen eigener Erfindungen
- Motivations- und Spaßfaktor
- Interaktion mit der physischen Welt



"Robot" von [Lindsey Bieda](#) unter der Lizenz [CC BY-SA 2.0](#) via [flickr](#).

senseBox

- Umweltmessstation
- Einstieg in die Microcontroller Programmierung
 - Block-basierte Sprache oder Arduino IDE
- Sensoren
 - Temperatur, Luftfeuchtigkeit, Luftdruck, Beleuchtungsstärke, UV-Intensität, Distanzen und Lärm
- Daten können gesendet werden
 - vgl. Citizen Science
 - [openSenseMap](https://www.opensensemap.org/)
- Ermöglicht verschiedene Projekte, in denen die Schüler:innen Daten aus ihrer Umwelt sammeln, aufbereiten und auswerten



senseBox unter der Lizenz [CC BY-SA 4.0](https://creativecommons.org/licenses/by-sa/4.0/)
via datenwirken.de

Referenzen

- Alam, A. (2022). Educational Robotics and Computer Programming in Early Childhood Education: A Conceptual Framework for Assessing Elementary School Students' Computational Thinking for Designing Powerful Educational Scenarios. In *2022 International Conference on Smart Technologies and Systems for Next Generation Computing (ICSTSN)* (S. 1 – 7). <https://doi.org/10.1109/ICSTSN53084.2022.9761354>.
- Knuth, D. E. (1984). Literate Programming. *The computer journal*, 27(2), 97–111.
- Kölling, M., Quig, B., Patterson, A., & Rosenberg, J. (2003). The BlueJ System and its Pedagogy. *Computer Science Education*, 13(4), 249–268. <https://doi.org/10.1076/csed.13.4.249.17496>
- Kelleher, C. & Pausch, R. (2005): Lowerin the barriers to programming: A taxonomy of programming environments and languages for novice programmers. In *ACM Computing Surveys* 37 (2) (S. 83 – 137). <https://doi.org/10.1145/1089733.1089734>.
- Perera, P., Tennakoon, G., Ahangama, S., Panditharathna, R., & Chathuranga, B. (2021). A Systematic Mapping of Introductory Programming Languages for Novice Learners. In *IEEE Access* 9 (S. 88121 – 88136). <https://doi.org/10.1109/ACCESS.2021.3089560>.

Illustrationen

- Illustrationen von [Limpitsouni, K.](#) unter freier [Lizenz](#) via <https://undraw.co>

Das vorliegende Gesamtwerk wurde im Rahmen des Projektes FAIBLE.nrw von der Universität Paderborn und der Universität Bonn erstellt und ist unter der (CC BY 4.0) - Lizenz veröffentlicht. Ausdrücklich ausgenommen von dieser Lizenz sind alle Logos! Weiterhin kann die Lizenz einzelner verwendeter Materialien, wie gekennzeichnet, abweichen. Nicht gekennzeichnete Bilder sind entweder gemeinfrei oder selbst erstellt und stehen unter der Lizenz des Gesamtwerkes (CC BY 4.0).

Sonderregelung für die Verwendung im Bildungskontext:

Die CC BY 4.0-Lizenz verlangt die Namensnennung bei der Übernahme von Materialien. Da dies den gewünschten Anwendungsfall erschweren kann, genügt dem Projekt FAIBLE.nrw bei der Verwendung in informatikdidaktischen Kontexten (Hochschule, Weiterbildung etc.) ein Verweis auf das Gesamtwerk anstelle der aufwändigeren Einzelangaben nach der TULLU-Regel. In allen anderen Kontexten gilt diese Sonderregel nicht!

Das Werk ist Online unter <https://www.orca.nrw/> verfügbar.



<https://creativecommons.org/licenses/by/4.0/deed.de>

